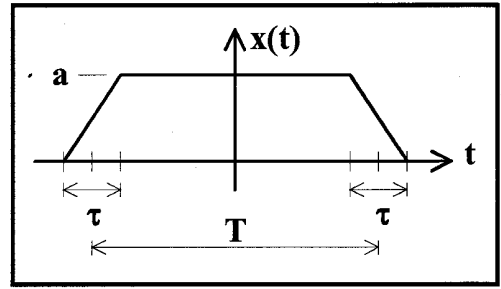


S-72.060 Signaalit ja järjestelmät, Tentti 13.5.2005

1. Vastaa lyhyesti seuraaviin osatehtäviin, käytä tarvittaessa kuvaa.
- a) Mikä on kahden signaalin ortogonaalisuuden (aikavälillä $(0, T)$) määritelmä?
- V. $\int_T x(t)y^*(t)dt = 0$ or $\int_T x(t)y(t)dt = 0$
- b) Signaalin yksikkö on V. Mikä on sen Fourier-muunnoksen yksikkö?
- V. V/Hz tai Vs
- c) Esitä jokin impulssifunktion määritelmä.
- V. Diracin määritelmä $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t)dt = \int_{0-}^{0+} \delta(t)dt = 1$
- Raja-arvomääritelmä $\lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} x(t, \varepsilon)dt \right\} = 1 \Rightarrow \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \{x(t, \varepsilon)\} = \delta(t)$
- d) DFT lasketaan 4096 signaalinäytteellä, jotka on otettu 1 ms välein. Mikä on näyteväli taajuus-alueessa?
- V. $f_s = 1/T_o = 1/(4096 \cdot 0,001)s = 0,244140625 Hz$
- e) Kanavan siirtofunktio on $H(f) = (1 + j2\pi fT)^{-1}$. Esitä kanavan amplitudi- ja vaihevaste.
- V. $A(f) = |H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + 4\pi^2 f^2 T^2}}$, $\phi(f) = -\arg\{H(f)\} = -\tan^{-1}(-2\pi fT)$
- f) Milloin kaksiporttijärjestelmä on lineaarinen ja kausaalinen?
- V. lineaarisuus: $x(t) = ax_1(t) + bx_2(t) \rightarrow y(t) = ay_1(t) + by_2(t)$
Kausaalisuus: vaste ei voi alkaa ennen herätettä.
- g) Milloin esiintyy järjestelmän lähdössä keskeismodulaatiosäröä?
- V. Epälineaarinessa järjestelmässä kahdella sinimuotoisella tulosignaalilla
- h) Millä ehdolla kaksi satunnaissignaalinäytettä x ja y ovat tilastollisesti riippumattomia?
- V. $p_{x,y}(x, y) = p_x(x)p_y(y)$
- i) Mitä tarkoittavat lyhenteet PM ja FSK?
- V. Vaihemodulaatio (Phase Modulation, taajuusavainnus (Freq. Shift Keying
- j) Montako bittiä tarvitaan amplitudiarvojen esittämiseksi, jos signaalin A/D-muunnoksessa käytetään 1024 kvantisointitasoa?
- V. 10 bittiä

2. Laske oheisen trapetsimuotoisen pulssin Fourier-muunnos käyttäen muunnoksen ominaisuuksia. T on pulssin puolen amplitudin leveys.

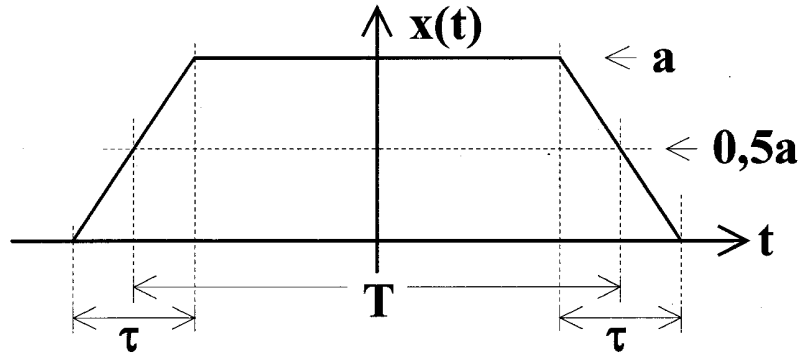


Ratkaisu

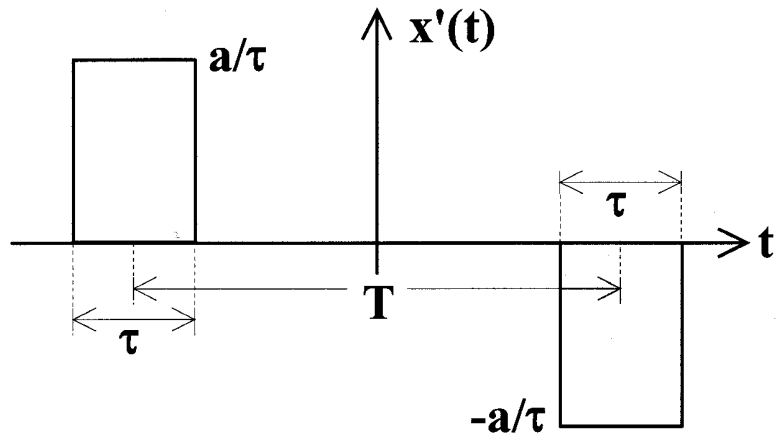
a)

Käyttäen derivointikeinoa on derivaatan F-muunnos

$$x'(t) = \frac{a}{\tau} \text{rect}\left(\frac{t+T/2}{\tau}\right) - \frac{a}{\tau} \text{rect}\left(\frac{t-T/2}{\tau}\right) \quad (3p)$$



$$\mathcal{F}\{x'(t)\} = a \cdot \text{sinc}(f\tau) \cdot \begin{matrix} (1p) \\ (e^{j\pi f T} - e^{-j\pi f T}) \\ (2p) \end{matrix} = j2a \cdot \text{sinc}(f\tau) \sin(\pi f T)$$



Alkuperäisen pulssin F-muunnos on tällöin

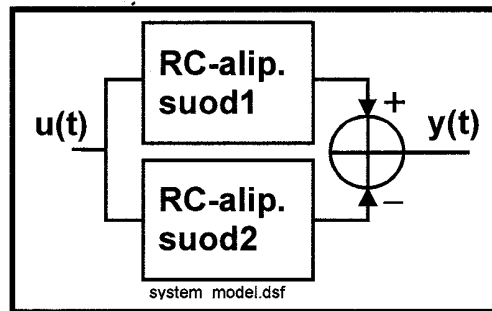
$$X(f) = \frac{\mathcal{F}\{x'(t)\}}{j2\pi f} = \frac{j2a \cdot \text{sinc}(f\tau) \sin(\pi f T)}{j2\pi f} = aT \text{sinc}(f\tau) \text{sinc}(fT) \quad (1p)$$

3. Lineaarisen järjestelmän lähtösignaali on kahden rinnakkaisen RC-alipäästösuodattimen lähtösignaalien erotus. Määrää graafisella konvoluutiolla järjestelmän askelvaste. Alipäästösuodattimien impulssivasteet ovat $h_1(t) = \frac{1}{T_1} e^{-t/T_1} u(t)$,

$$h_2(t) = \frac{1}{T_2} e^{-t/T_2} u(t), \quad T_1 \neq T_2, \text{ ja}$$

$$h_2(t) = \frac{1}{T_2} e^{-t/T_2} u(t), \quad T_1 \neq T_2, \text{ ja}$$

$$\text{yksikköaskelfunktio } u(t) = \begin{cases} 1, & t > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$



Ratkaisu

Lähtösignaali on kahden yksipuolisen eksponenttipulssin ja askelfunktion konvoluutioiden erotus. Yksipuolisen eksponenttipulssin ja askelfunktion konvoluutio saadaan seuraavasti

Kun $t < 0$, konvoloitavat signaalit eivät ole päällekkäisiä, ja $y(t) = 0$.

Kun $t > 0$, signaalien tulo eroaa nolasta s-välillä $[0, t]$, ja konvoluutiotulos on

$$y(t) = \int_0^t \frac{\exp(-s/T)}{T} ds$$

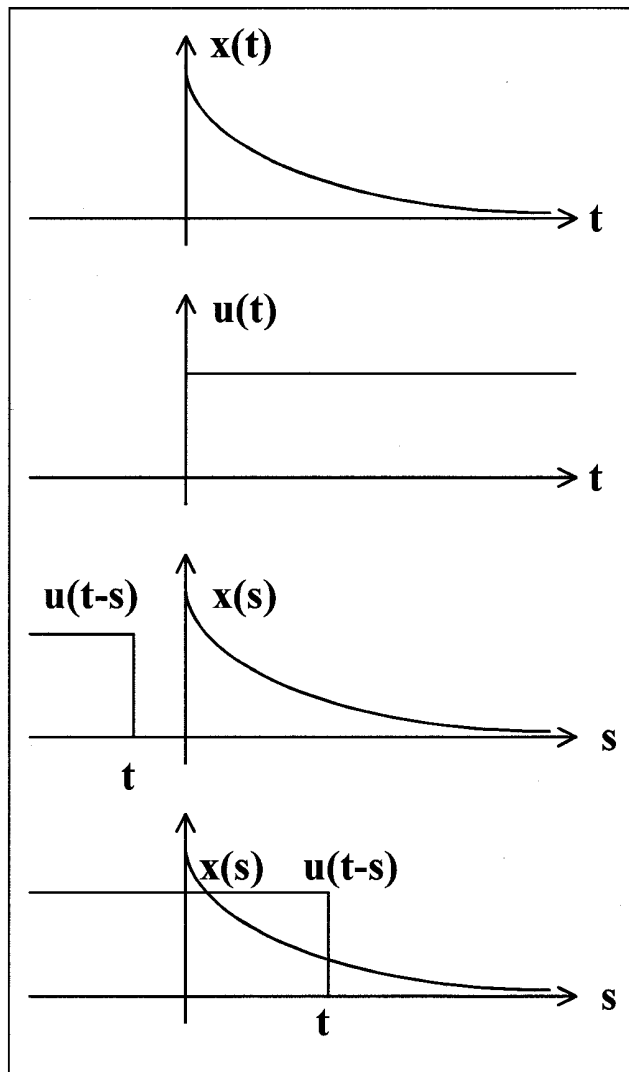
$$= \left| -\exp(-s/T) \right|_0^t$$

$$= 1 - \exp(-t/T)$$

Lopputulos voidaan kirjoittaa muotoon

$$y_{\text{erotus}}(t) = \left(1 - \exp\left(-\frac{t}{T_1}\right) \right) u(t) - \left(1 - \exp\left(-\frac{t}{T_2}\right) \right) u(t)$$

$$= \left(\exp\left(-\frac{t}{T_2}\right) - \exp\left(-\frac{t}{T_1}\right) \right) u(t)$$



↳

konvoluutiointegraali OK 2p

käännetty signaali OK 2p

integraalirajat OK 2p

oikea tulos 2p

tilanne kun $t < 0$ eksplisiittisesti todettu 2p

4. Harmonista säröä tuottavan sinioskillaattorin lähtösignaali on

$$x(t) = \sin(2\pi f_x t) - 0,02 \sin(2\pi \cdot 2 f_x t) + 0,05 \sin(2\pi \cdot 3 f_x t).$$

a) Laske oskillaattorin kokonaissärökerroin.

b) Särökomponentteja vaimennetaan neljännen asteen Butterworth-suodatimella, jonka amplitudivaste on $A(f) = \frac{1}{\sqrt{1 + (f/1,25 f_x)^8}}$. Laske

kokonaissärökerroin suodattimen jälkeen.

RATKAISU

a)

$$d_{tot} = \sqrt{d_2^2 + d_3^2} = \sqrt{0,02^2 + 0,05^2} = \sqrt{0,0004 + 0,0025} = \sqrt{0,0029} = 0,05385$$

(2p) (1p)


b) $Y(f_x) = A(f_x)X(f_x) = \frac{1}{\sqrt{1 + (f_x/1,25 f_x)^8}} \cdot 1 \approx 0,92538$ (2p)

$$Y(2f_x) = A(2f_x)X(2f_x) = \frac{1}{\sqrt{1 + (2f_x/1,25 f_x)^8}} \cdot 0,02 \approx 0,0030168$$
 (1p)

$$Y(3f_x) = A(3f_x)X(3f_x) = \frac{1}{\sqrt{1 + (3f_x/1,25 f_x)^8}} \cdot 0,05 \approx 0,0015064$$
 (1p)

c) $d_{tot} = \frac{\sqrt{0,0030168^2 + 0,0015064^2}}{0,92538} \approx 0,0036439$ (1p)

(2p)



5 Vaaleanpunaisen kohinan tehospetri on $S_{pink-noise} = k/f$.

- a) Esitä taajuusvälille $[f_1, f_2]$ osuvan kohinatehon integraalilauseke.
b) Osoita että oktaavikaistalle ($f_2 = 2f_1$) osuva kohinateho on vakio

RATKAISU

a)
$$P = \int_{f_1}^{f_2} \frac{k}{f} df = k \left| \ln(f) \right|_{f_1}^{f_2} = k (\ln(f_2) - \ln(f_1)) = k \ln\left(\frac{f_2}{f_1}\right)$$

b) $f_2 = 2f_1 \rightarrow P = k \ln\left(\frac{2f_1}{f_1}\right) = k \ln(2) = \text{vakio}$

6. AM-järjestelmässä on kanta-aalto $c(t) = \cos(20000\pi t)$ ja moduloiva signaali $x(t) = \cos(2000\pi t) + \cos(6000\pi t)$.
- a) Ilmoita modulaatioindeksin m arvot, joilla signaalin virheetön ilmaisu onnistuu ideaalisella verhoikäyräilmaisimella.
- b) Piirrä moduloidun signaalin spektri positiivisilla taajuuksilla. Merkitse kuvaan spektrikomponenttien amplitudit ja taajuudet.

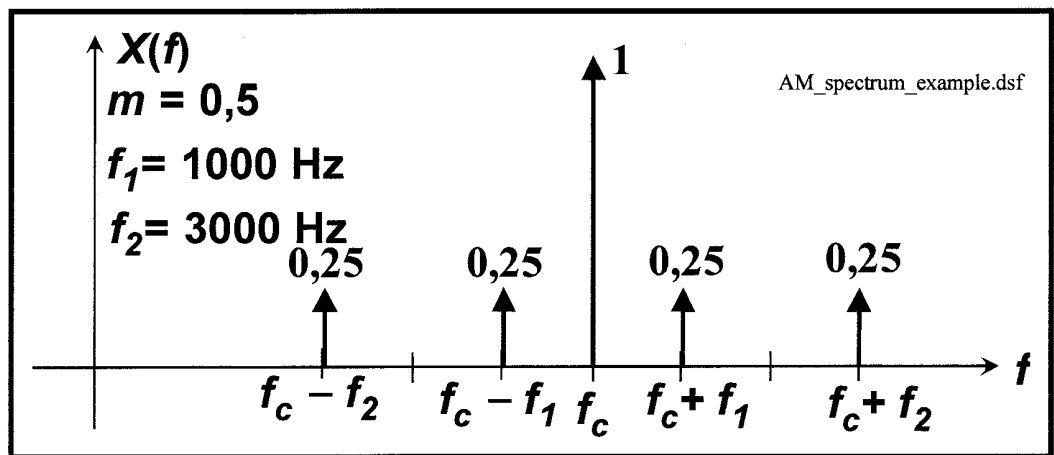
RATKAISU

- a) Sopivalla hetkellä kummankin kosini-signaalin amplitudi on -1 , ja jotta ilmaisu onnistuisi ideaalisella verhoikäyräilmaisimella on oltava

$$m(1 + 1) \leq 1 \rightarrow m \leq 1/2 = 0,5$$

b)

$$\begin{aligned} s(t) &= (1 + m(\cos(2\pi f_1 t) + \cos(2\pi f_2 t))) \cos(2\pi f_c t) \\ &= \cos(2\pi f_c t) + \frac{m}{2} \cos(2\pi (f_c - f_1)t) + \frac{m}{2} \cos(2\pi (f_c + f_1)t) \\ &\quad + \frac{m}{2} \cos(2\pi (f_c - f_2)t) + \frac{m}{2} \cos(2\pi (f_c + f_2)t) \end{aligned}$$



Arvostelu:

a) 5p

idea että moduloivan signaalin minimiarvo itseisarvoltaan pienempi kuin kanta-aallon amplitudi, 2p

kyseisen minimiarvon määrittäminen, 2p

modulaatioindeksin maksimiarvo, 1p

b) 5p

spektrin rakenteen idea vaikka kosinien summan perusteella, 1p

oikeat taajuudet, 2p

oikeat amplitudit, 2p